

## MODELE MATEMATICE ALE SISTEMELOR MATEMATICE CU CUPLAJE PNEUMATICE

**Kartselin EVTIM**, *Universitatea de Mine și Geologie "St. Ivan Rilski", 1700 Sofia*

**Cozma VASILE**, *Universitatea „Constantin Brancusi” Targu Jiu, Romania,*

**Iliev JIVKO**, *Universitatea de Mine și Geologie "St. Ivan Rilski", 1700 Sofia*

**Radlov KALIN**, *Universitatea de Arhitectură, Inginerie Civilă și Geodezie - Sofia, 1046 Sofia*

**Istaliyanov RUMEN**, *Universitatea de Mine și Geologie "St. Ivan Rilski", 1700 Sofia*

**Iochev ILIYA**, *Rudmetal AD 4960 c. Rudozem, Bulgaria*

**Abstract:** Scopul acestei cercetări este să propună o metodă de lucru cu ecuațiile pentru cercetarea dinamică a sistemului mecanic cu cuplaje pneumatice

**Cuvinte-cheie:** model matematic, sistem mecanic, cuplaje pneumatice

### 1. Introducere

Întrebări referitoare la cercetarea pentru dinamica mașinilor, diferite în ceea ce privește construcția, utilizarea, complicații și masa proprie, apar permanent și devin din ce în ce mai mult obiecte de cercetare. Multe întrebări apar în special în timpul procesului de proiectare și operare al mașinilor grele și complicate folosite în industria minieră, din cauza dimensiunilor lor globale imense, masei proprii și momentelor de inerție a legăturilor lor mobile care sunt sub acțiunea sarcinilor netaționare.

În aceste condiții, de asemenea accelerările ușoare ale legăturilor mobile sunt motivul pentru inițierea unor forțe imense de inerție care cauzează sarcini dinamice mari ale părților mașinii și construcției mașinii ca ansamblu.

## MATHEMATICAL MODELS OF MECHANICAL SYSTEMS WITH PNEUMATICAL COUPLINGS

**Kartselin EVTIM**, *University of Mining and Geology "St. Ivan Rilski", 1700 Sofia*

**Cozma VASILE**, *University „Constantin Brancusi” Targu Jiu, Romania*

**Iliev JIVKO**, *University of Mining and Geology "St. Ivan Rilski", 1700 Sofia*

**Radlov KALIN**, *University of Architecture, Civil Engineering and Geodesy-Sofia, 1046 Sofia*

**Istaliyanov RUMEN**, *University of Mining and Geology "St. Ivan Rilski", 1700 Sofia*

**Iochev ILIYA**, *Rudmetal AD 4960 c. Rudozem, Bulgaria*

**Abstract:** Purpose of the present development is to propose a method for working out equations for dynamical research of mechanical system with pneumatical couplings

**Key words:** mathematical model, mechanical system, pneumatical couplings

### 1. Introduction

Research questions for dynamic of the machines, different in construction, use, complication and own mass, permanently arise and became more and more actual research tasks. Particularly many questions arise during design and operational process of particularly heavy and complicated machines used in mining industry, because of their huge overall dimensions, own mass and inertia moments of their movable links, which are under action of non-stationary loadings.

In this conditions, also small accelerations of movable links are reason for initiation of huge inertia forces, which cause big dynamic loadings of machine components and machine construction at all.

Analiza procesului dinamic din construcția mașinii și crearea de metode pentru calculele mașinii ținând seama de sarcinile dinamice reale și de elasticitatea reală a legăturii ocupă un rol foarte important datorită acțiunii rapide în creșterea a mașinilor moderne, care le asigură o productivitate ridicată.

Dinamica mașinii include rezolvarea unor sarcini complicate ale ingineriei mecanice moderne. Independent de rezultatele importante obținute de mulți cercetători, în special în literatura de specialitate [1,2,3,4], întrebarea referitoare la cercetarea, analiza și explicarea proceselor dinamice care progresa în construcția mașinii, determinarea relațiilor pentru progres, precum și dezvoltarea de metode moderne pentru proiectarea de mașini moderne este încă o întrebare de actualitate.

În multe unități și ansambluri automate, cum ar fi mecanismul de activare dar adesea și sistemele de control sunt folosite mecanisme pneumatice. Unitatea sau ansamblul a cărui construcție include mecanisme pneumatice se numește sistem mecanic cu cuplaje pneumatice. Ecuațiile care definesc cinematica și dinamica acestor sisteme trebuie să includă parametrii sistemului mecanic și rata de schimb a presiunii aerului comprimat.

## 2. Ecuațiile de mișcare ale sistemului mecanic cu cuplaje pneumatice

Ecuația de mișcare a unui sistem mecanic poate fi scrisă folosind coordonatele generalizate în conformitate cu ecuația de ordinul II a lui Lagrange:

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial E_K}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial E_K}{\partial q_i} + \frac{\partial E_P}{\partial q_i} + \frac{\partial \Phi}{\partial q_i} = Q_i(t) \quad (i = 1, 2, \dots, n) \quad (1)$$

Ecuația de mișcare a fiecărei legături mobile a sistemului pneumatic se poate scrie cel mai bine folosind principiul lui D'Alembert, conform ecuației [1]

Analysing of dynamical processing in machine construction and creating of methods for machine calculations with taking into account the real dynamical loadings and real link's elasticity takes very important place with increasing quick-action of modern machines, which provides their high productivity.

Machine's dynamic includes solving complicated of modern mechanical engineering tasks. Independently of achieved important results by many researchers, given in special literature [1,2,3,4], the question about research, analysis and explanation of dynamical processes, which progress in machine's construction, determination of relationships for the progressing, as also development of modern methods for designing of modern machines is still an actual question.

In many automatic units and assemblies, as actuator mechanism, but very often also as control systems are used pneumatic mechanism. Unit or assembly, whose construction includes pneumatic mechanism are called mechanical system with pneumatic couplings. The equations, which define kinematics and dynamics of such systems, must include mechanical system's parameters and change rate of compressed air's pressure.

## 2. Equations of motion of mechanical system with pneumatic couplings

Equation of motion of a mechanical system can be worked out by using the generalized coordinates, in accordance to the second order Lagrange's equation:

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial E_K}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial E_K}{\partial q_i} + \frac{\partial E_P}{\partial q_i} + \frac{\partial \Phi}{\partial q_i} = Q_i(t) \quad (i = 1, 2, \dots, n) \quad (1)$$

Equation of motion of each movable link of the pneumatic system is most expedient to be worked out by using D'Alembert principle, in accordance to equation [1]

$$\begin{aligned}
 m_{nq} \cdot \ddot{x}_q &= \\
 &= p_i \cdot S_{q,i} - p_t \cdot S_{q,t} + \sum F + C_n \cdot x_q + \\
 (2) \quad &+ C_c \cdot \dot{x}_q
 \end{aligned}$$

unde  $m_{nq}$  este masa concentrată a legăturii sistemului pneumatic cu numărul  $q$ , determinată prin metoda lui Relay;

$\ddot{x}_q$  – accelerație;

$p_i, p_j$  – presiunea aerului comprimat în volum de funcționare sau staționare sau în conducta de admisie și evacuare;

$S_i, S_j$  – zona secțiunii transversale a pistonului legăturii cu numărul  $q$ ;

$\sum F$  – echivalentul tuturor forțelor constante, care acționează asupra legăturii mobile cu numărul  $q$ , excluzând forța de presiune a aerului;

$C_n, C_c$  – coeficienți de proporționalitate, care caracterizează dependența liniară dintre forță ca rezultat al mișcării  $x_q$  și vitezei legăturii mobile -  $\dot{x}_q$ .

Pe baza relațiilor în care sunt incluși parametrii proceselor de comprimare a aerului este înlocuită ecuația diferențială [2]

$$dQ - \left( \sum_{i=1}^n Q_{i,c} - \sum_{j=0}^{ko} Q_{j,c} \right) dt$$

sau

$$\frac{dQ}{dt} = \sum_{i=1}^n Q_{i,c} - \sum_{j=0}^{ko} Q_{j,c} dt$$

unde  $Q_{i,c}$  este consumul de masă al aerului comprimat, injectat în timp de 1 secundă în cilindru prin umplerea sa în conducta numărul  $i$ ;

$Q_{j,c}$  – al doilea consum de masă al aerului din cilindru prin conducta numărul  $j$ ;

$$\begin{aligned}
 m_{nq} \cdot \ddot{x}_q &= \\
 &= p_i \cdot S_{q,i} - p_t \cdot S_{q,t} + \sum F + C_n \cdot x_q + \\
 (2) \quad &+ C_c \cdot \dot{x}_q
 \end{aligned}$$

where  $m_{nq}$  is the lumped mass of pneumatic system's link with number  $q$ , determined by Relay's method;

$\ddot{x}_q$  – acceleration;

$p_i, p_j$  – compressed air's pressure in working and non-working volume or input and output pipeline;

$S_i, S_j$  – area of piston's cross section of link with number  $q$ ;

$\sum F$  – equivalent of all the constant forces, acting on movable link with number  $q$ , excluding air pressure force;

$C_n, C_c$  – proportionality coefficients, characterising the linear dependence between force as a result of movement  $x_q$  and movable link's velocity-  $\dot{x}_q$ .

In the basis of working out the relationships, in which are included parameters of air compressing processes is replaced the differential equation [2]

$$(3) \quad dQ = \left( \sum_{i=1}^n Q_{i,c} - \sum_{j=0}^{ko} Q_{j,c} \right) dt \quad (3)$$

or

$$(4) \quad \frac{dQ}{dt} = \sum_{i=1}^n Q_{i,c} - \sum_{j=0}^{ko} Q_{j,c} dt \quad (4)$$

where  $Q_{i,c}$  is mass consumption of compressed air, injected in time 1 sec in the cylinder, by its filling through pipeline number  $i$ ;

$Q_{j,c}$  – mass second consumption of outflowing air from cylinder through pipeline

Durabilitatea proceselor trecătoare prin sistemele pneumatice este prea scurtă și ținând seama de acest lucru procesul de progresare din aerul comprimat poate fi considerat un proces cu temperatură constantă.

Pentru procesul cu temperatură constantă se aplică următoarele relații

$$dQ = \frac{1}{R \cdot T_K} \cdot (p \cdot dV + V \cdot dp) \quad (5)$$

unde  $R$  este constanta de gaz;

$T_K$  – temperatura absolută a aerului;

$p$  – presiunea aerului;

$V$  – volumul de lucru.

Din (5) se poate obține următoarea ecuație:

$$\frac{dQ}{dt} = \frac{1}{R \cdot T_K} \cdot \frac{p \cdot dV + V dp}{dt}, \quad (6)$$

unde

$$\frac{p \cdot dV + V dp}{dt} = \frac{d}{dt} (pV) \quad (7)$$

Înlocuind ecuația (7) în ecuația (6), înlocuind  $dQ/dt$  cu echivalentul său din ecuația (4) și după transformare se obține

$$\frac{d}{dt} (p \cdot V) = RT \left( \sum_{i=1}^n Q_{i,c} - \sum_{j=1}^{K_c} Q_{j,c} \right) \quad (8)$$

unde

$$Q_{i,c} = \frac{\mu_i \cdot S_i \cdot \varphi_i}{\sqrt{R \cdot T_K}} \cdot P_{i-1}^i \quad (9)$$

$$Q_{j,c} = \frac{\mu_j \cdot S_j \cdot \varphi_j}{\sqrt{R \cdot T_K}} \cdot P_j^j \quad (10)$$

Coefficientul pentru consumul de aer prin conducta numărul  $i$  este determinat de următoarea ecuație:

number  $j$ ;

Durability of transient processes by pneumatical systems is too short, and in view of that the progressing process in compressed air can be assumed as constant-temperature process.

For constant-temperature process are in force the following relationships

$$dQ = \frac{1}{R \cdot T_K} \cdot (p \cdot dV + V \cdot dp) \quad (5)$$

where  $R$  is a gas constant;

$T_K$  – absolute temperature of air;

$p$  – air pressure;

$V$  – work volume.

From (5) can be obtained the following equation:

$$\frac{dQ}{dt} = \frac{1}{R \cdot T_K} \cdot \frac{p \cdot dV + V dp}{dt}, \quad (6)$$

where

$$\frac{p \cdot dV + V dp}{dt} = \frac{d}{dt} (pV) \quad (7)$$

Replacing equation (7) in equation (6), replacing  $dQ/dt$  with its equivalent from equation (4) and after a transformation is obtained

$$\frac{d}{dt} (p \cdot V) = RT \left( \sum_{i=1}^n Q_{i,c} - \sum_{j=1}^{K_c} Q_{j,c} \right) \quad (8)$$

where

$$Q_{i,c} = \frac{\mu_i \cdot S_i \cdot \varphi_i}{\sqrt{R \cdot T_K}} \cdot P_{i-1}^i \quad (9)$$

$$Q_{j,c} = \frac{\mu_j \cdot S_j \cdot \varphi_j}{\sqrt{R \cdot T_K}} \cdot P_j^j \quad (10)$$

The coefficient for air consumption through pipeline number  $i$  is determined by

$$\mu_i = \frac{1}{\sqrt{1 + \sum \xi_{np}}} \quad (11)$$

unde  $\sum \xi_{np}$  este suma coeficienților reduși ai rezistențelor locale și rezistențelor din secțiunile conductei la cea mai mică secțiune efectivă a conductei numărul  $i$ ;

$S_i, S_j$  – cele mai mici secțiuni ale conductei numărul  $i$  și conductei numărul  $j$ ;

$\varphi_i, \varphi_j$  – coeficienți de scurgere din conducta numărul  $i$  și conducta numărul  $j$ ;

Coeficientul  $\varphi_i$  depinde de relația presiunilor  $p_i / p_{i-1}$ , unde  $p_{i-1} > p_i$ .

Coeficientul  $\varphi_j$  depinde de relația presiunilor  $p_j / p_i$ , unde  $p_i > p_j$ .

În cazul relației presiunilor:

$$\beta_i = \frac{p_i}{p_{i-1}} \geq \left(\frac{k+1}{2}\right)^{\frac{k}{k-1}} = \beta_{sp} = 0,528 \quad (12)$$

unde  $k = 1,41$  este un parametru de aer care corespunde zonei de scurgere critică a aerului. Coeficientul  $\varphi_i$  are valoare maximă, care se calculează cu ecuația:

$$\varphi_{max} = \sqrt{\frac{2 \cdot g \cdot k}{k-1} \left[ \left(\frac{k+1}{2}\right)^{\frac{2}{k+1}} - \left(\frac{k+1}{2}\right) \right]} \quad (13)$$

În acest caz, scurgerea aerului se face la viteză maximă, egală cu viteza sunetului.

Dacă relația presiunilor

$$\beta_i = \left(\frac{k+1}{2}\right)^{\frac{k}{k-1}}$$

Corespunde unei zone subcritice, în acest caz, coeficientul de scurgere este o variabilă, care se modifică de la  $\varphi_{max}$  la 0 și se

following equation:

$$\mu_i = \frac{1}{\sqrt{1 + \sum \xi_{np}}} \quad (11)$$

where  $\sum \xi_{np}$  is the sum of reduced coefficients of local resistances and pipeline's straight sections resistances to the smallest effective section of pipeline number  $i$ ;

$S_i, S_j$  – the smallest drifting sections of pipeline number  $i$  and pipeline number  $j$ ;

$\varphi_i, \varphi_j$  – outflowing coefficients from pipeline number  $i$  and pipeline number  $j$ ;

Coeficient  $\varphi_i$  depends on the pressures relation  $p_i / p_{i-1}$ , where  $p_{i-1} > p_i$ .

Coeficient  $\varphi_j$  depends on the pressures relation  $p_j / p_i$ , where  $p_i > p_j$ .

In case of pressures relation:

$$\beta_i = \frac{p_i}{p_{i-1}} \geq \left(\frac{k+1}{2}\right)^{\frac{k}{k-1}} = \beta_{sp} = 0,528 \quad (12)$$

where  $k = 1,41$  is an air parameter, which corresponds to the zone of over-critical air outflowing. The coefficient  $\varphi_i$  has its maximal value, which is calculated by the equation:

$$\varphi_{max} = \sqrt{\frac{2 \cdot g \cdot k}{k-1} \left[ \left(\frac{k+1}{2}\right)^{\frac{2}{k+1}} - \left(\frac{k+1}{2}\right) \right]} \quad (13)$$

In this case air outflowing is with its maximal speed, equal to speed of sound.

If the pressures relation

$$\beta_i = \left(\frac{k+1}{2}\right)^{\frac{k}{k-1}}$$

corresponds to the undercritical zone, in this case the outflowing coefficient is a

calculează cu ecuația:

$$\varphi_i^* = \sqrt{\frac{2 \cdot g \cdot k}{k-1} \left[ (\beta_i)^{\frac{2}{k}} - (\beta_i)^{\frac{k+1}{k}} \right]} \quad (14)$$

Relația presiunilor

$$\beta_i = \frac{P_i}{p_{i-1}}$$

ține seama de mișcarea aerului numai într-o singură direcție – din camera cu presiunea  $p_i$ . Din cauza sistemelor pneumatice complicate din timpul proceselor trecătoare care pot modifica direcția aerului comprimat, este inclusă următoarea ecuație universală pentru  $\beta_i$ , care ține seama de posibilitatea de a modifica direcția aerului comprimat

$$\beta_i = \left( \frac{p_i}{p_{i-1}} \right)^{\text{sgn}(p_{i-1} - p_i)} \quad (15)$$

Unde exponentul

$$\text{sgn}(p_{i-1} - p_i) = 1$$

dacă  $p_{i-1} > p_i$ . În acest caz aerul curge de la volumul cu presiunea  $p_{i-1}$  la volumul cu presiunea  $p_i$ .

dacă  $p_{i-1} = p_i$ , atunci  $\text{sgn}(p_{i-1} - p_i) = 0$ ,  $\beta_i = 1$  și fluxul aerului este oprit.

dacă  $p_{i-1} < p_i$ , atunci  $\text{sgn}(p_{i-1} - p_i) = -1$  și aerul își modifică direcția de scurgere.

Coeficientul  $\varphi_j$  este determinat la fel ca și coeficientul  $\varphi_i$ , potrivit ecuației (14), unde indicii  $i$  sunt înlocuiți cu indicii  $j$

$$\beta_j = \left( \frac{p_i}{p_j} \right)^{\text{sgn}(P_i - P_j)}$$

variable, which changes in range from  $\varphi_{\max}$  to 0 and it is calculated by the equation:

$$\varphi_i^* = \sqrt{\frac{2 \cdot g \cdot k}{k-1} \left[ (\beta_i)^{\frac{2}{k}} - (\beta_i)^{\frac{k+1}{k}} \right]} \quad (14)$$

The pressures relation

$$\beta_i = \frac{P_i}{p_{i-1}}$$

takes into account air motion in only one direction – from chamber with pressure  $p_{i-1}$  to chamber with pressure  $p_i$ . Because of in complicated pneumatical systems during transient processes is possible change of compressed air direction, is included the following universal equation for  $\beta_i$ , which takes into account the possibility for change of compressed air direction

$$\beta_i = \left( \frac{p_i}{p_{i-1}} \right)^{\text{sgn}(p_{i-1} - p_i)} \quad (15)$$

where the exponent index

$$\text{sgn}(p_{i-1} - p_i) = 1$$

if  $p_{i-1} > p_i$ . In this case the air flows from volume with pressure  $p_{i-1}$  to volume with pressure  $p_i$ .

if  $p_{i-1} = p_i$ , then  $\text{sgn}(p_{i-1} - p_i) = 0$ ,  $\beta_i = 1$  and the air flowing is stopped.

if  $p_{i-1} < p_i$ , then  $\text{sgn}(p_{i-1} - p_i) = -1$  and the air changes its flow direction.

The coefficient  $\varphi_j$  is determined alike coefficient  $\varphi_i$ , in accordance to equation (14), where indexes  $i$  are replaced with indexes  $j$



unde  $p_i > p_j$

În cazul cercetării sistemelor pneumatice complexe cu reglare automată, care au procese trecătoare oscilante, prin care direcția de scurgere a aerului se modifică la rate de lucru peste pragul critic sau sub-critice, se folosesc diferite ecuații referitoare la  $\varphi_i$ , potrivit ecuațiilor (13) și (14) iar soluția este complicată. Pentru furnizarea de componente și soluții pentru ecuațiile dinamice ale sistemelor pneumatice complexe și cercetarea proceselor lor trecătoare se unifică ecuațiile (13) și (14) într-o ecuație comună care ține seama de ambele rate de scurgere a aerului.

$$\varphi_i = \frac{\varphi_{\max}}{2} [1 + \operatorname{sgn}(\beta_{KP} - \beta_i)] + \frac{\varphi_i^*}{2} [1 - \operatorname{sgn}(\beta_{KP} - \beta_i)] \quad (16)$$

Dacă în ecuația (16)  $\beta_i < \beta_{KP}$ , în acest caz al doilea membru al său este egal cu zero și procesul de scurgere a aerului va intra în rata peste pragul critic de funcționare; Dacă  $\beta_i = \beta_{KP}$ , în acest caz, primul și al doilea membru al ecuației (16) sunt egali cu  $\varphi_{\max}/2$ , care corespunde de asemenea ratei de lucru peste pragul critic. În cazul în care  $\beta_i > \beta_{KP}$ , atunci primul membru al ecuației (16) este egal cu zero, coeficientul  $\varphi_i$  este calculat cu ecuația (14), iar procesul de scurgere a aerului va intra în rata de lucru sub pragul critic.

Înlocuind ecuațiile (9) și (10) în ecuația (8), se obține ecuația finală pentru calcularea ratei de modificare a presiunii.

$$\frac{d}{dt}(p \cdot V) =$$

$$\beta_j = \left( \frac{p_i}{p_j} \right)^{\operatorname{sgn}(p_i - p_j)}$$

where  $p_i > p_j$

In case of research of complex pneumatical systems with automatic adjustment, which have oscillatory transient processes, by which the air flowing direction is changed in over-critical and under-critical work rate, there are used different equations about  $\varphi_i$ , in accordance to equations (13) and (14) and the solution is complicated. For components providing and dynamic equations solution of complex pneumatical systems and research of their transient processes are united equations (13) and (14) in a common equation, which takes into account the both work rates of air outflowing.

$$\varphi_i = \frac{\varphi_{\max}}{2} [1 + \operatorname{sgn}(\beta_{KP} - \beta_i)] + \frac{\varphi_i^*}{2} [1 - \operatorname{sgn}(\beta_{KP} - \beta_i)] \quad (16)$$

If in equation (16)  $\beta_i < \beta_{KP}$ , in this case its second member is equal to zero and air outflowing process shall run in over-critical work rate; If  $\beta_i = \beta_{KP}$ , in this case the first and second member of equation (16) are equal to  $\varphi_{\max}/2$ , which also corresponds to over-critical work rate. In case that  $\beta_i > \beta_{KP}$ , in this case the first member of equation (16) is equal to zero, the coefficient  $\varphi_i$  is calculated by equation (14), and air outflowing process shall run in under-critical work rate.

Replacing equations (9) and (10) in equation (8), is obtained the final equation for calculating the pressure change rate.

$$= \sqrt{R \cdot T_k} \left[ \sum_{i=1}^n \mu_i \cdot S_i \cdot \varphi_i \cdot p_{i-1} - \sum_{j=1}^{k_0} \mu_j \cdot S_j \cdot \varphi_j \cdot p_j \right] \frac{d}{dt} (p \cdot V) =$$

$$= \sqrt{R \cdot T_k} \left[ \sum_{i=1}^n \mu_i \cdot S_i \cdot \varphi_i \cdot p_{i-1} - \sum_{j=1}^{k_0} \mu_j \cdot S_j \cdot \varphi_j \cdot p_j \right] \quad (17)$$

Ecuțiile (8) și (17) sunt fundamentale pentru calcularea ratei de modificare a presiunii  $p$  a aerului comprimat în fiecare volum constant și variabil al sistemului pneumatic în caz de umplere a sa prin conductele numărul  $n$  și prin golirea sa prin conductele numărul  $k_0$ . În această ecuație  $\varphi_i$  și  $\varphi_j$  indică zona de lucru pentru umplerea prin conducta numărul  $i$ , și golirea prin conducta numărul  $j$ , și  $\beta_i$  indică modificarea direcției aerului. Această ecuație permite simplificarea metodelor pentru realizarea ecuațiilor dinamice ale sistemelor pneumatice, pentru cercetarea cinematicii, dinamicii lor și pentru determinarea celor mai eficiente componente de construcție folosind mașini puternice de calcul.

### 3. Concluzie

Teoria dezvoltată este aplicabilă pentru cercetarea teoretică a dinamicii construcției de bază a sistemelor pneumatice de frânare pentru mașini uriașe miniere de ridicare, pentru determinarea celor mai eficiente componente constructive ale sistemului și pentru luarea de decizii pentru modernizarea sistemelor.

### Bibliografie

- 1.Болобров В.И. Динамика, нагрев и износ тормозов шахтных подъемных машин. К., Наукова думка, 1981- 200с.
- 2.Герц Е.В., Крейнин Г.В. Расчет пневмоприводов. Справочник. М., Машиностроение, 1972- 407с.
- 3.Потураев В.Н., Болобров В.И., Михайличенко Е., Анализ динамики механических систем, Киев В.Ш, 1989-151

The equations (8) and (17) are fundamental for calculation of pressure change rate  $p$  of compressed air in each constant and variable volume of pneumatical system in case of its filling throught  $n$  numbers pipelines and its emptying throught  $k_0$  numbers pipelines. In this equations  $\varphi_i$  and  $\varphi_j$  indicates the work rates for filling throught pipeline number  $i$ , and emptying throught pipeline number  $j$ , and  $\beta_i$  indicates change of air direction. This equations enable simplification of methods for pneumatic systems dynamic equations working out, research of their kinematics, dynamic and determining the most effective constructive components, by using of powerful calculation machines.

### 3. Conclusion

The developed theory is applicable for theoretical research of dynamic of pneumatic brake systems's basic constructions for huge mining hoisting machines, determining the most effective constructive components of the system and for taking decicions about systems modernization.

### References

- 1.Болобров В.И. Динамика, нагрев и износ тормозов шахтных подъемных машин. К., Наукова думка, 1981- 200с.
- 2.Герц Е.В., Крейнин Г.В. Расчет пневмоприводов. Справочник. М., Машиностроение, 1972- 407с.
- 3.Потураев В.Н., Болобров В.И., Михайличенко Е., Анализ динамики



- с. механических систем, Киев В.Ш, 1989-151*
4. Потураев В.Н. , Вертикальный транспорт на горных предприятиях- М., Недра, 1975- 351 с.
- с.
4. Потураев В.Н. , Вертикальный транспорт на горных предприятиях- М., Недра, 1975- 351 с.